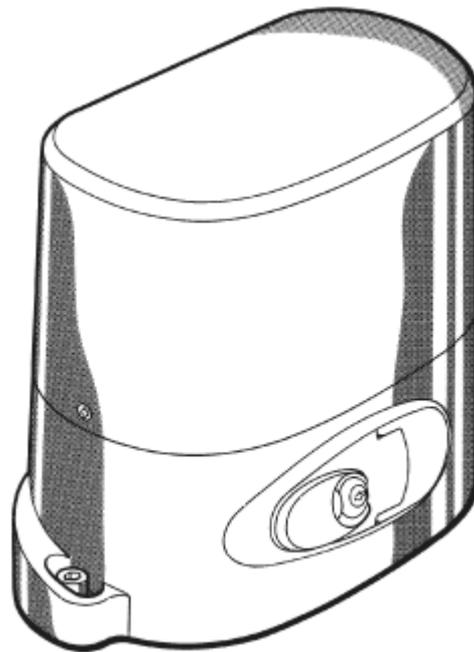


ROBO

Инструкция по эксплуатации и перечень запасных частей

Электромеханический привод для откатных ворот



ROBO

Модели и характеристики

RO 1000	С центральным блоком, электронное сцепление 300 кг
RO 1010	С центральным блоком, электронное сцепление 600 кг
RO 1040	С центральным блоком, электрическое сцепление 600 кг
RO 1124	С центральным блоком, механическое сцепление 600 кг
RO 300	RoboPlus с интеллектуальным блоком управления, 400 кг – инкодер (24 В)

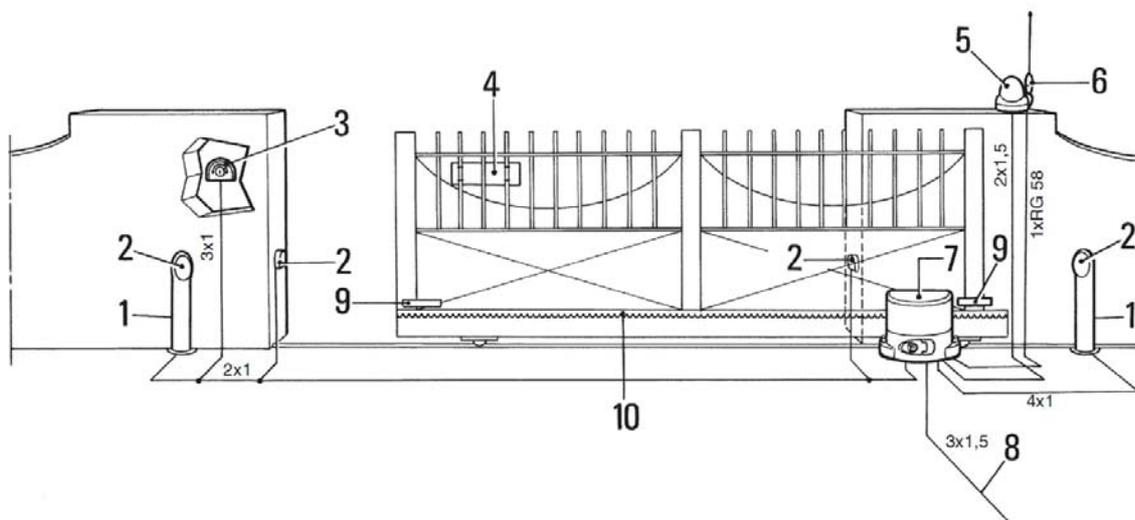
Технические данные

	Единица измерения	RO 300		RO 1000 RO 1010 RO 1040		RO 1124
		230 50 Гц	110 60 Гц	230 50 Гц	110 60 Гц	/
Электропитание	В пер. тока					/
	В пост. тока					24
Потребляемая мощность	(Вт)	250	230	400		120
Линейный вход	(А)	1,2	2,2	1,8	3,4	0,5
Потребление двигателя						5
Встроенный конденсатор	мкФ	10	30	14	30	/
Класс защиты	IP	44				
Крутящий момент	Нм	10		17		10
Скорость	м/с	0,18	0,22	0,18	0,22	0,2
Максимальное толкающее усилие	Н	330		560		330
Максимальный вес ворот	кг	300		600		400
Рабочая температура	°С	-20 ÷ +50				
Термозащита		140°				/
Класс изоляции		1				
Рабочий цикл	%	30				80
Вес двигателя	кг	11,7		10		

ПРЕДВАРИТЕЛЬНЫЕ ПРОЦЕДУРЫ И ПРОВЕРКИ

- Внимательно ознакомьтесь с инструкциями.
- Перед началом установки убедитесь в том что конструкция ворот является достаточно прочной и подходит для выбранной модели.
- Убедитесь, что ворота двигаются свободно по всей траектории и не могут соскочить.
- Проверьте наличие предохранительных боковых панелей.

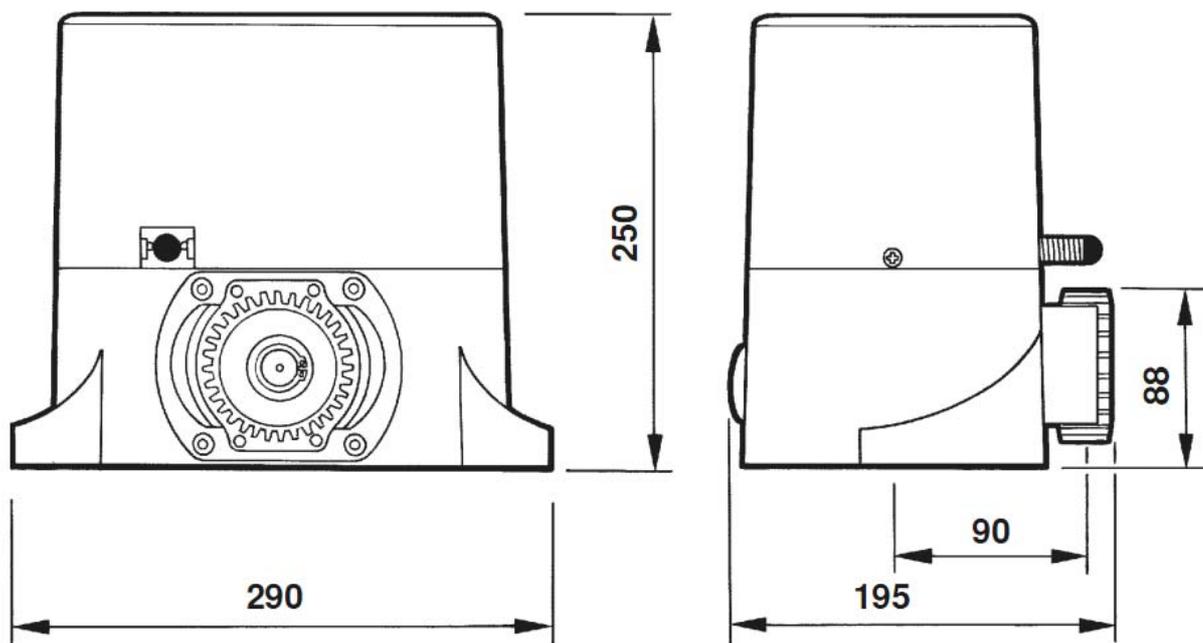
ОБЩИЙ ВИД



- Стойка
- Фотоземлет
- Переключатель с ключом или цифровой переключатель
- Предупредительный знак
- Проблесковая сигнальная лампа
- Антенна
- Привод Robo
- Линия питания
- Кронштейны – ограничители
- Зубчатая рейка

РАЗМЕРЫ

Рис. 1



РАБОТА В РУЧНОМ РЕЖИМЕ

Рис. 2

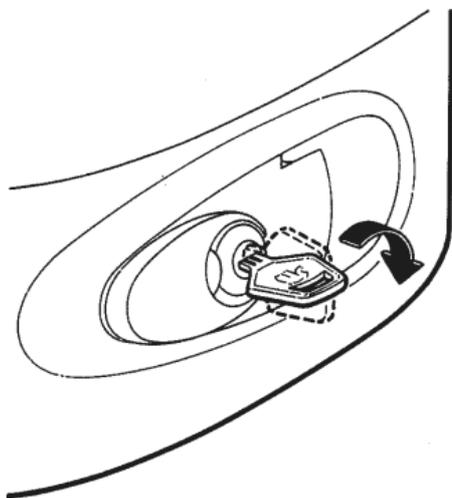
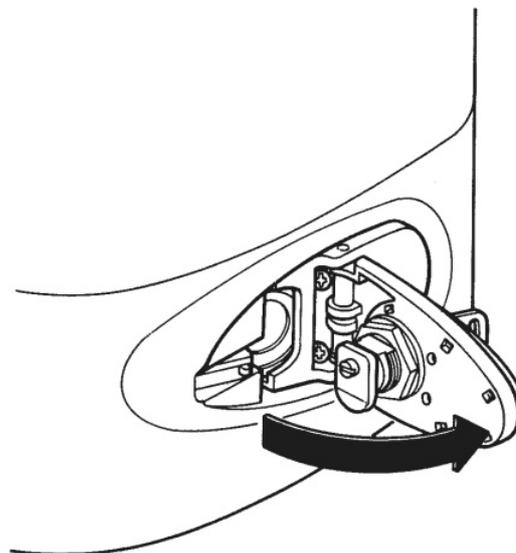


Рис. 3



- 1) Отодвиньте крышку закрывающую отсек для ключа.
- 2) Вставьте ключ и поверите его по часовой стрелке на 90° (Рис. 2).
- 3) Потяните рычаг с ключом и переведите его в положение, перпендикулярно приводу ROBO (Рис. 3).

УСТАНОВКА ОСНОВАНИЯ

Установите основание на землю по размерам устройства (Рис. 1) и закрепите четырьмя прочными роллагами (Рис. 4) или забетонируйте низ основания.

ВНИМАНИЕ. Если ворота весят более 200 кг или используются в сложных условиях эксплуатации, необходимо полностью забетонировать основание.

Рис. 4.

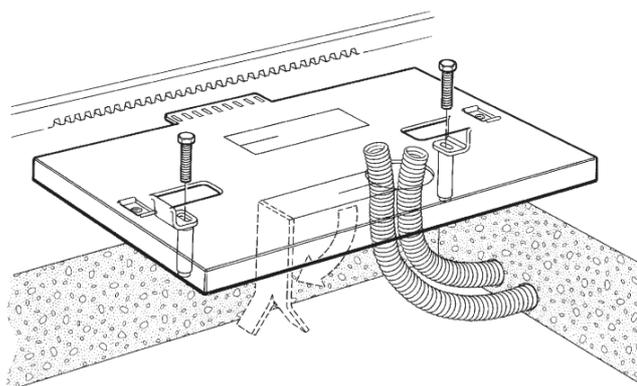


Рис. 5

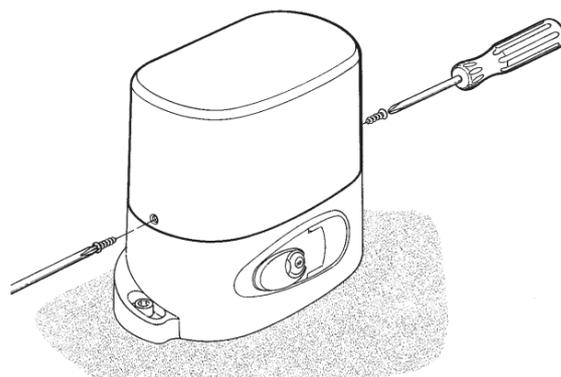


Рис. 6

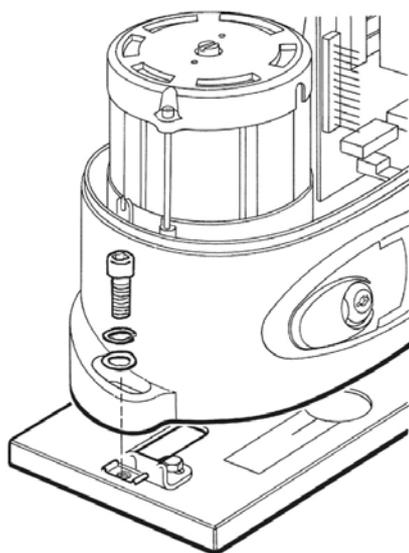
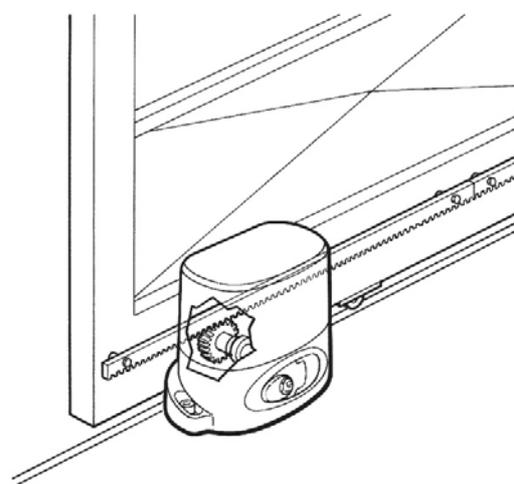


Рис. 7



УСТАНОВКА ПРИВОДА

Открутите винты и снимите крышку (Рис. 5).

Установите привод на основание.

Вставьте два винта с головкой под торцевой ключ в пазы (Рис. 6).

Установите для привода режим работы вручную.

Установите зубчатую рейку.

Установите первый элемент зубчатой рейки на зубчатое колесо (шестерню) (Рис. 7) и прикрепите ее к воротам при помощи винтов и шайб, двигая ворота по направляющим вперед и назад.

Чтобы правильно определить местоположение других компонентов, используйте контррейку (Рис. 8).

Между приводом и зубчатой рейкой необходимо оставить зазор не менее 1 мм, чтобы вес ворот ни в коем случае не давил на привод.

Если регулировки зазора зубчатой рейкой недостаточно, можно увеличить высоту привода при помощи четырех винтов (Рис. 9).

Убедитесь, чтобы два винта с головкой под торцевой ключ были прочно закреплены в пазах (Рис. 6), а привод надежно закреплен к основанию и может оставаться неподвижным при движении ворот.

Установите два кронштейна – ограничителя по зубчатой рейке и вручную передвиньте ворота, чтобы установить их в окончательное положение.

Рис. 8

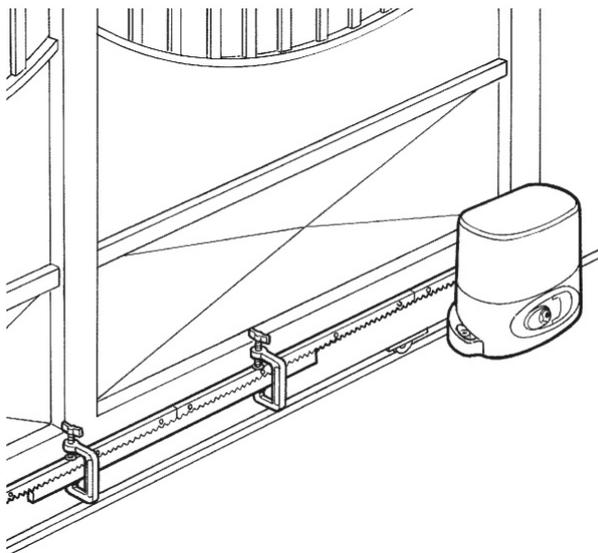
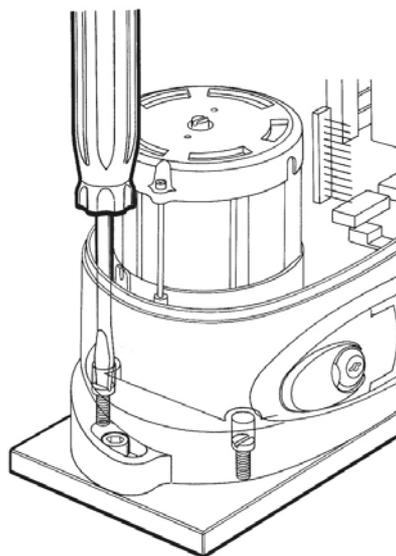


Рис. 9



РЕГУЛИРОВКА ВЕЛИЧИНЫ МЕХАНИЧЕСКОГО ТРЕНИЯ МОДЕЛЬ RO1020

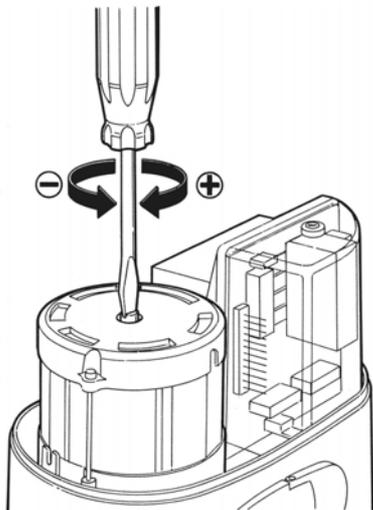
Отрегулируйте момент винта при помощи отвертки (Рис. 10).

Внимание. По умолчанию установлено максимально значение сцепления привода; крутящий момент следует уменьшить.

Чтобы увеличить крутящий момент, вращайте винт по часовой стрелке.

Чтобы уменьшить крутящий момент, вращайте винт против часовой стрелки.

Рис. 10

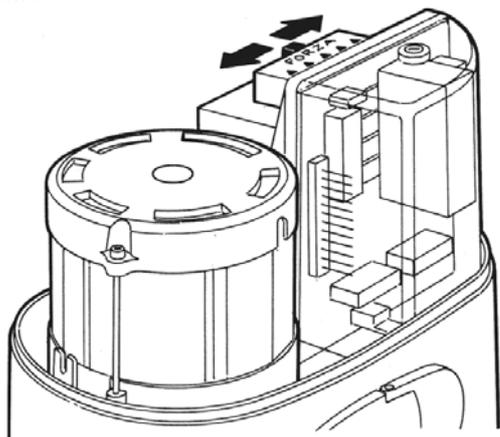


РЕГУЛИРОВКА ЭЛЕКТРИЧЕСКОГО СЦЕПЛЕНИЯ МОДЕЛЬ RO1010

Крутящий момент регулируется встроенным трансформатором.

Для привода предусмотрено пять возможных положений, от 30% до 100% (Рис. 11).

Рис. 11



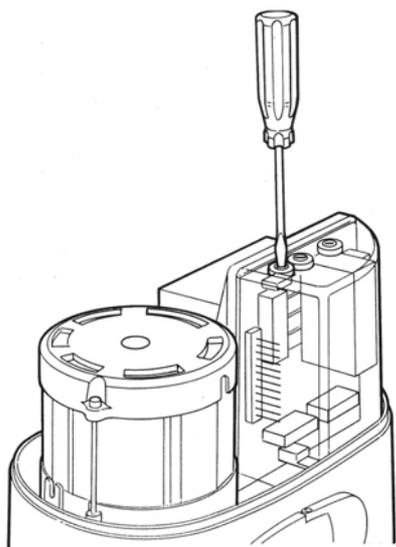
РЕГУЛИРОВКА ЭЛЕКТРОННОГО СЦЕПЛЕНИЯ МОДЕЛИ RO1000/RO1024

Крутящий момент регулируется электронным устройством (Рис. 12).

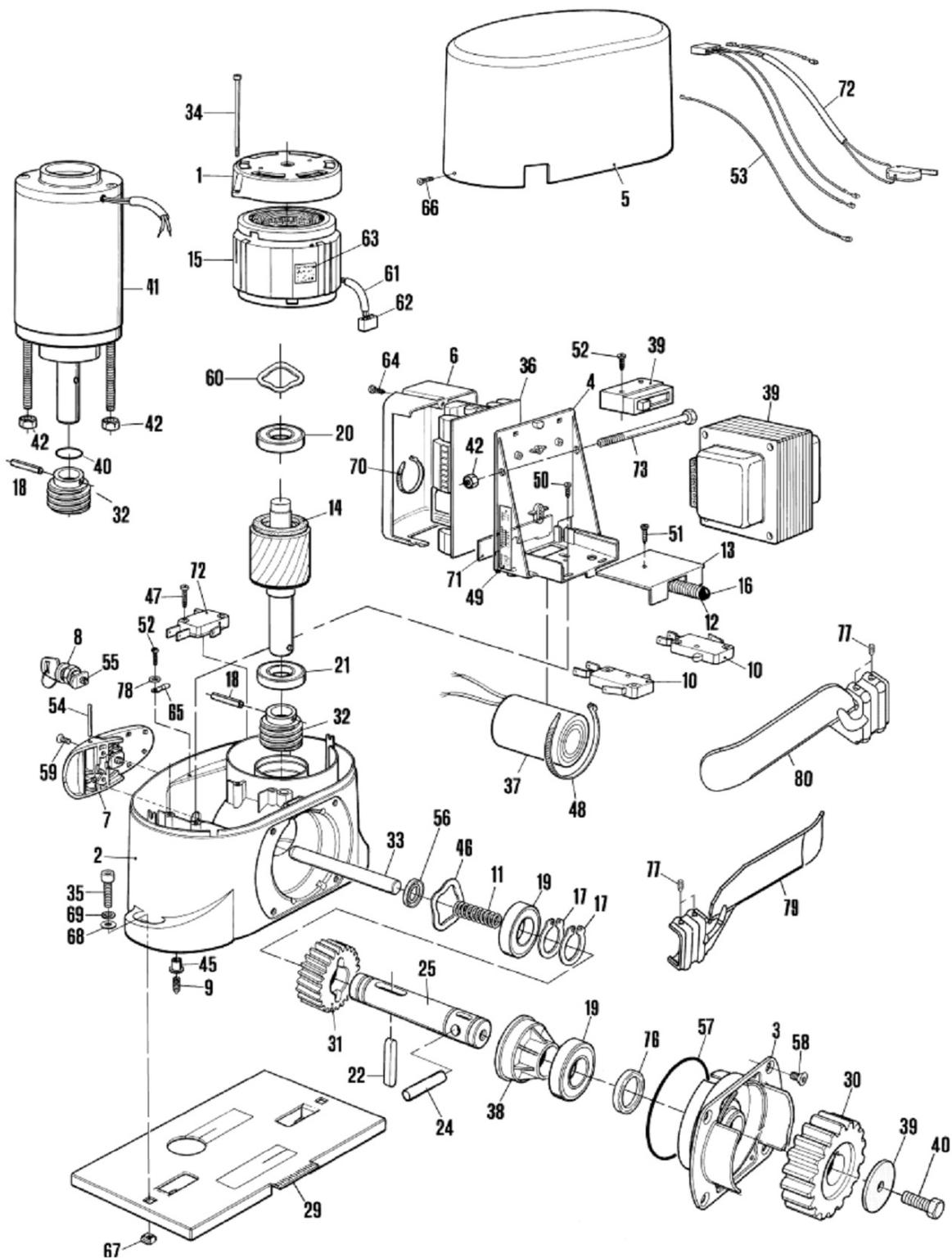
Следуйте всем инструкциям по эксплуатации электронного блока управления.

ВСЕ РЕГУЛИРОВКИ ДОЛЖНЫ ВЫПОЛНЯТЬСЯ В СООТВЕТСТВИИ С ДЕЙСТВУЮЩИМИ ПРАВИЛАМИ.

Рис. 12



КАТАЛОГ ЗАПАСНЫХ ЧАСТЕЙ



Для запасных частей №№ 26 – 36 – 37 – 39 – 25 – 31 – 5 – 32 необходимо указывать модель привода ROBO.

№	Код артикула	Описание
1.	BMAM 4567	Крепление для двигателя
2.	BMBM 4567	Алюминиевое корпус двигателя
3.	BMFP 4567	Наружный защитный фланец
4.	PPD1184 4540	Основание центрального блока управления
5.		Крышка двигателя
6.	BPCO2 4540	Крышка центрального блока управления
7.	BPMS 4540	Разблокировка
8.	CM-B 1630	Ключ с цилиндром
9.	G8X40 5123	Винты без головок для установки в паз
10.	MICROI 1617	Микровыключатель
11.	MO-B 2640	Пружина устройства разблокировки
12.	MO-D 2640	Ударная ограничительная пружина
13.	PPD1182 4540	Основание центрального блока управления
14.		Ротор двигателя
15.		Статор
16.	PPD1183 4540	Защитный колпачок
17.	PMCSE25	Стопорное кольцо
18.	PMCS6 4630	Пружинный штифт
19.	PMCU3 4630	Подшипник шариковый
20.	PMCU4 4630	Подшипник шариковый
21.	PMCU5 4630	Подшипник шариковый
22.	PMC108 4630	Стальная шпонка
23.		
24.	PMCS8 4630	Стальной штифт
25.	PMDAC 4610	Приводной вал
26.	R12C 5120	Шайба M12
27.	V10X12 5102	Оцинкованный винт
28.		
29.	PMD0213 4610	Монтажная пластина
30.	PMD0177 4610	Шестерня для зубчатой рейки
31.		Ведомое колесо
32.		Червячный винт
33.	PMPS2 4610	Ось разблокировки
34.	V5X105 5102	Оцинкованный винт
35.	V8X35C 5102	Оцинкованный винт
36.		Плата управления
37.		Конденсатор
38.	PPD1185 4540	Распорная втулка
39.		Трансформатор
40.	GOR-O 5501	Уплотнительное кольцо
41.	ROA 12	Двигатель 24 В пост. тока
42.	D5 5110	Гайка M5
43 / 44		
45.	D8 5102	Резьбовая заклепка
46.	PMCAC1 4630	Кольцо-компенсатор
47.	V2.9X16 5101	Винт M2,9x16
48.	MPFB1 2601	Хомутик
49.	EMRO 4870	Табличка с обозначением контактов
50.		
51.	V2.9X19 5101	Винт M2,9x19
52.	V4.2X9.5 5101	Винт M4,2x9,5
53.	CT200 5320	Провод заземления
54.	PMCSS 4630	Торцовый штырь Robo 4x55
55.	V4X5 5102	Винт M4x5
56.	GOR-L 5501	Предохранительная уплотнительная прокладка
57.	GOR9 5501	Уплотнительное кольцо
58.	V6X12B 5102	Винт M6x12
59.	V4.2X9.5 5101	Винт M4,2x9,5
60.	PMCAC 4630	Кольцо-компенсатор
61.	CGU6A 5310	Оплетка кабеля ПВХ
62.	C3VF 2015	Разъем
63.	ERO1000 4870	Наклейка на двигателе
64.	V2.9X9.5-A 5101	Винт M2,9x9,5
65.	MMCOI 2620	Паз с изоляцией
66.	V4.2X13 5101	Винт M4,2x13
67.	D8-G 5110	Гайка M8
68.	RO8 5120	Шайба M8
69.	RO8A 5120	Разрезная шайба M8
70.	MPFB3 2601	Хомутик
71.	BPC 4540	Крышка отверстия
72.	CFCS 5320	Провод предохранительного микровыключателя
73.	G6X14 5123	Штыри M6x14
74.	PMD0885 4610	Концевые выключатели
75.	PMD0886 4610	Концевые выключатели
76.	GOR-H 5501	Предохранительная уплотнительная прокладка